大疆智图 版本更新说明

版本号：3.6.6

更新详情

【新增】

- 支持在农业应用中一键清除树心结果。

【优化】

- 优化相机信息中的文件夹勾选逻辑。
- 优化多光谱重建任务中单波段成果影像的过渡平滑性。
- 优化处方图生成规则，支持非农田语义区域生成处方图。
- 优化农业航线中的转折线过长的问题，减少转折线。
- 优化二维重建、三维重建和激光雷达点云重建的稳定性。

【问题修复】

- 修复二维、三维重建中由于内存预估不准确导致的重建错误。
- 修复果树模式、树心模式在凹陷地块规划时，航线会穿越地块边界的问题。
- 修复二维重建先打开光照均衡，再进行空三重建后提示重建错误（1005）或重建错误（6001）。
- 修复精度检查功能导入 5 个以下检查点时数据列定义显示不全的问题。
- 修复 V3.4.4 版本许可证续费延期提醒弹窗勾选不再提醒后依然偶现弹出的问题。
- 修复激光雷达点云重建任务开启点云精度优化并清除重建成果后，无法使用检查点功能的问题。
- 修复激光雷达点云重建任务存在多个基站中心数据时的默认坐标系设置错误的问题。
- 修复地图源选择谷歌地图时地图搜索功能异常的问题。

【注意事项】

- V3.4.0 及以上版本涉及重建算法升级，需将电脑设备的英伟达显卡的显卡驱动版本升级至 452.39 及以上。请及时升级以确保重建功能正常使用。具体操作可参考《英伟达显卡驱动升级指南》
- V3.5.0 及以上版本创建的七参数转换和使用新增部分国家坐标系重建任务，如返回 V3.4.4 及之前版本查看，任务成果无法正常显示和使用标注测量功能。
- 安装 V3.6.6 版本如果提示文件已损坏或无响应时，在下载的安装包上单击右键-属性-常规，下方提示:“安全：此文件来自其他计算机，可能被阻止以帮助保护该计算机。”勾选“解除锁定”后重试。
- V3.6.0 版本及以上，空三计算生成 XML 时不再将去畸变图片拷贝到空三输出目录（XXXX\AT\undistort）。

更新日期：2023-01-05

版本号：3.6.0

更新详情

【新增】

- 可见光重建适配第三方相机，支持相机内参输入以更好地支持除大疆以外相机的建模。
- 支持预设相机内参或固定相机内参，解决因相机内参不准确导致建图精度较差的问题。
- 支持激光雷达点云平滑功能，提升点云过厚时的地面点提取效果。
- 支持激光雷达点云任务导入检查点进行精度检查，自动生成高程差报告，用以检测点云成果精度。
- 支持激光雷达点云任务点云密度以物理距离采样。
- 支持单机重建设置【被摄地物距离】参数。

【优化】

- 二维单机重建相比 V3.5.5 版本提升效率约 10%。
- 水面场景重建优化，在倒影、漏识别、误识别上有明显改善，包含此前版本水面可能出现的破洞情况。
- 二维重建中【光照均匀/去雾】设置拆分为【光照均衡】+【薄雾优化】。
- 优化高程设置中，大地水准面选择时的 EPSG 提示。
- 优化二维瓦片大小，瓦片压缩比例约为原有三分之一。
- 优化光照差异比较大的数据源在二维重建时成果的色彩一致性。
- 优化 Windows 11（64 位）操作系统的使用体验。
- 优化实时重建的稳定性、重建精度及色彩一致性。
- 优化部分输出坐标系下激光雷达点云任务的重建速度。
- 优化集群重建文件路径，V3.6.0 版本及以上，集群计算所用的素材不支持本地存放，必须存放在共享文件存储目录，且所在目录对所有子节点可访问（建议使用网络路径，如：\\192.168.0.2\terra）。使用此方法后，Terra 无需将重建素材拷贝至共享目录，去畸变图片和成果拷贝至电脑本地，可极大节省集群重建过程中文件拷贝时间。

【问题修复】

- 修复可见光和多光谱照片名称长度过长时带来的显示问题。
- 修复在三维模型标注测量点时，测量点会自动跳转到其他位置的问题。
- 修复大疆智图长时间开启未关闭，有概率出现新建任务无法导入影像的问题。

【注意事项】

- **V3.4.0 及以上版本涉及重建算法升级，需将电脑设备的英伟达显卡的显卡驱动版本升级至 452.39 及以上。请及时升级以确保重建功能正常使用。具体操作可参考《英伟达显卡驱动升级指南》**
- **V3.5.0 及以上版本创建的七参数转换和使用新增部分国家坐标系重建任务，如返回 V3.4.4 及之前版本查看，任务成果无法正常显示和使用标注测量功能。**

- **安装 V3.6.0 版本如果提示文件已损坏或无响应时，在下载的安装包上单击右键-属性-常规，下方提示:“安全：此文件来自其他计算机，可能被阻止以帮助保护该计算机。”勾选“解除锁定”后重试。**
- 经纬 M30 系列和 DJI Mavic 3 行业系列精细化巡检航线规划仅支持导出 KMZ 文件。
- V3.6.0 版本及以上，空三计算生成 XML 时不再将去畸变图片拷贝到空三输出目录（XXXX\AT\undistort）。

【支持机型-航线规划】

- 经纬 M30 系列（仅用于精细化巡检任务）
- DJI Mavic 3 行业系列（仅用于精细化巡检任务）

更新日期：2022-11-10

版本号：3.5.5

更新详情

【优化】

- 优化像控点坐标系高程为 1985 黄海高程并且打开影像位置约束时的空三精度及像控点点位预测的准确度

【问题修复】

- 修复任意坐标系下设置分块边长三维重建失败的问题
- 修复地图源为天地图下，地图搜索功能无法使用的问题
- 修复图新地球生成的 KML 导入兴趣区域无法导入的问题
- 修复较大数据下勾选 XML 计算空三，进度长时间显示在 100%的问题
- 修复任意坐标系下，自定义边长分块模式开启分块起始点后的显示错位问题

【注意事项】

- **V3.5.0 版本创建的七参数转换和使用新增部分国家坐标系重建任务，如返回 V3.4.4 及之前版本查看，任务成果无法正常显示和使用标注测量功能**
- **V3.5.0 及 V3.4.0 版本涉及重建算法升级，需将电脑设备的英伟达显卡的显卡驱动版本升级至 452.39 及以上。请及时升级以确保重建功能正常使用。具体操作可参考《英伟达显卡驱动升级指南》**
- **安装 V3.5.0 版本如果提示文件已损坏或无响应时，在下载的安装包上单击右键-属性-常规，下方提示："安全：此文件来自其他计算机，可能被阻止以帮助保护该计算机。"勾选"解除锁定"后重试。**
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2022-09-01

版本号：3.5.0

更新详情

【新增】

- 新增七参数转换功能，可计算/导入（智图计算文件）七参数信息重建至本地坐标系
- 新增水面平整功能，开启后对水面场景进行平整和优化
- LAS-PLY-PCD 点云新增成果合并选项，点云成果支持合并
- 重建任务失败后，支持日志一键导出功能
- 新增部分国家（日本、美国、德国、丹麦等）水平坐标系及垂直坐标系选择，垂直坐标系支持选择和导入高程文件

【优化】

- 自动及自定义内存分块模式增加分块数量和分块名称显示
- 重建错误提示优化，新增排错指引
- 激光雷达点云任务的质量报告增加警告信息，用于提示可能导致成果精度较低或者点云丢失的原因

【问题修复】

- 修复激光雷达点云任务开启点云精度优化后，导致精度下降的问题
- 修复日语 Windows 操作系统下，重建农业任务提示重建失败的问题
- 修复精细化巡检任务切换不同 KML 及点云导致碰撞检测失效的问题
- 修复相机与竖直方向夹角小于 35° 的数据进行二维重建出现内存消耗较多的问题
- 修复兴趣区域界面使用正视图角度向下拖动空三成果，出现成果放大以及兴趣区域消失的问题
- 修复长度单位切换至英制时，被摄地物距离的单位没有变成英制的问题
- 修复多光谱任务断点续建后，有概率出现成果部分区域丢失的问题
- 修复集群三维模型有概率出现无法加载的问题

- 修复 S3MB 格式导入至超图无法正常显示的问题
- 修复 POS 导入后的文件预览内容拖动未更新的问题

【注意事项】

- **V3.5.0 版本创建的七参数转换和使用新增部分国家坐标系重建任务，如返回 V3.4.4 及之前版本查看，任务成果无法正常显示和使用标注测量功能**
- **V3.5.0 及 V3.4.0 版本涉及重建算法升级，需将电脑设备的英伟达显卡的显卡驱动版本升级至 452.39 及以上。请及时升级以确保重建功能正常使用。具体操作可参考《英伟达显卡驱动升级指南》**
- **安装 V3.5.0 版本如果提示文件已损坏或无响应时，在下载的安装包上单击右键-属性-常规，下方提示："安全：此文件来自其他计算机，可能被阻止以帮助保护该计算机。"勾选"解除锁定"后重试。**
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2022- 07- 28

版本号：3.4.4

更新详情

【问题修复】

- 修复在分块设置自定义边长模式下生成的三维成果出现缝隙的问题
- 修复在自定义边长模式进行分块时因内存占用过多导致分块失败及软件崩溃的问题

【注意事项】

- **V3.4.0 版本涉及重建算法升级，需将电脑设备的英伟达显卡的显卡驱动版本升级至 452.39 及以上。请及时升级以确保重建功能正常使用。具体操作可参考《英伟达显卡驱动升级指南》**
- **V3.1.4 及之前版本的任务不支持在 V3.3.0 版本进行重建续建或增加其他成果格式**
  - **V3.1.4 及之前版本中断重建的任务，在 V3.3.0 版本继续重建时，将重新开始重建**
  - **V3.1.4 及之前版本已完成重建的任务，在 V3.3.0 版本增加其他成果格式，将重新开始重建**
- **V3.3.0 版本创建的重建任务，如返回 V3.1.4 及之前版本查看，任务成果不可见**
- **V3.1.4 及之前版本创建的任务，在 V3.3.0 版本修改名称后，再返回旧版本查看，任务成果不可见**
- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括 v02.04.01.08）
- 更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧版本使用将有以下风险：
  - V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。
  - 旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。

- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2022-05-26

版本号：3.4.0

更新详情

【新增】

- 三维重建分块支持自定义模式，可通过设置单块分配内存或单块边长定义分块大小
- 支持自定义三维模型坐标原点，可导入应用软件进行模型合并展示
- 二维可见光及二维多光谱重建新增光照均匀/去雾模式，改善薄雾场景或强光照环境下的农田场景。

【优化】

- 优化重建任务复制功能，支持复制重建参数及空三成果

- 优化三维模型重建效果，大幅减少纹理模型上的汽车、行人等移动物体
- 优化像控点文件导入功能，支持定义像控点文件格式
- 二维地图坐标点测量增加高度信息
- 距离测量增加坡度信息
- 激光雷达点云处理默认的输出坐标系修改为 UTM 投影坐标系，根据基站中心点判断投影带
- 优化 OSGB、OBJ 和 PLY 模型成果文件结构和文件名，适配更多后端软件（如修模软件）
- 兴趣区域界面的三维模型显示由透视投影变为正交投影（平行投影）
- 二维可见光重建（农田场景、果树场景）及二维多光谱重建适配安培显卡框架（RTX30 系列）
- 三维模型分块重建增加单块重建失败后重试两次的机制（若重试两次失败则跳过），可提高重建成功率

【问题修复】

- 修复室内近景环绕数据无法进行空三处理的问题
- 修复贴近摄影测量场景因分块内存不足导致失败的问题
- 修复部分已知坐标系下二维重建分幅输出成果异常的问题
- 修复二维重建成果瓦片显示异常的问题
- 修复质量报告的控制点均方根误差值显示有误的问题
- 修复偶现照片无法正常导入的问题
- 修复多光谱指数色条显示异常的问题

【注意事项】

- **V3.4.0 版本涉及重建算法升级，需将电脑设备的英伟达显卡的显卡驱动版本升级至 452.39 及以上。请及时升级以确保重建功能正常使用。具体操作可参考《英伟达显卡驱动升级指南》**
- **V3.1.4 及之前版本的任务不支持在 V3.3.0 版本进行重建续建或增加其他成果格式**
  - **V3.1.4 及之前版本中断重建的任务，在 V3.3.0 版本继续重建时，将重新开始重建**

- **V3.1.4 及之前版本已完成重建的任务，在 V3.3.0 版本增加其他成果格式，将重新开始重建**

- **V3.3.0 版本创建的重建任务，如返回 V3.1.4 及之前版本查看，任务成果不可见**
- **V3.1.4 及之前版本创建的任务，在 V3.3.0 版本修改名称后，再返回旧版本查看，任务成果不可见**
- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括 v02.04.01.08）
- 更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧版本使用将有以下风险：
  - V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。
  - 旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型–航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器

- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2022- 04- 28

版本号：3.3.4

更新详情

【问题修复】

- 修复在线版证书用户在非联网状态两天内重启软件后无法使用付费功能的问题
- 修复激光雷达数据处理时多架次数据开启点云精度优化后成果分层的问题
- 修复二维城市场景生成的降采样 DSM 文件导入 DJI GSR 或 DJI Pilot 后无法显示的问题
- 修复首次安装大疆智图并设置软件语言后，质量报告内容仍显示英文的问题
- 修复在农业应用进行地块识别修正时出现操作卡顿的问题
- 修复在农业应用进行地块识别修正时绘制形状显示有误的问题

【注意事项】

- **V3.1.4 及之前版本的任务不支持在 V3.3.0 版本进行重建续建或增加其他成果格式**
  - **V3.1.4 及之前版本中断重建的任务，在 V3.3.0 版本继续重建时，将重新开始重建**
  - **V3.1.4 及之前版本已完成重建的任务，在 V3.3.0 版本增加其他成果格式，将重新开始重建**
- **V3.3.0 版本创建的重建任务，如返回 V3.1.4 及之前版本查看，任务成果不可见**
- **V3.1.4 及之前版本创建的任务，在 V3.3.0 版本修改名称后，再返回旧版本查看，任务成果不可见**
- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括 v02.04.01.08）
- 更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标

系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧版本使用将有以下风险：

- V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。
- 旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。

- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2022-03-14

版本号：3.3.0

更新详情

【新增】

- 二维重建新增分幅输出功能，可设置边长裁切数字正射影像（DOM）和数字表面模型（DSM）
- 精细化巡检新增航线安全检测，确保飞行安全
- 禅思 L1 点云处理支持修改基站坐标
- 二维城市场景重建支持生成降采样 DSM，可用于仿地飞行
- 任务库列表新增排序和筛选功能
- 支持设置空三特征点密度
- 支持单独设置空三 XML 坐标系
- 支持模型自动旋转

【优化】

- 三维重建速度再提升约 25%
- 优化大量因局域网网络不稳定导致集群重建失败的问题，算法可靠度进一步提升
- 模型（.b3dm、.osgb、.s3mb）体积大幅减少约 30%，浏览体验更流畅
- 任务库和重建界面改版，提升用户使用体验
- 以任务名称命名任务文件夹，方便查找成果
- 质量报告支持中文语言
- 支持一个任务同时重建二维和三维（二维重建需部分影像的相机与竖直方向夹角≤35 度）
- 新增重建参数检查列表，在开始重建前二次确认参数设置
- 像控点管理支持导入其他设备的刺点文件，实现多人同时刺点
- 禅思 L1 点云处理支持设置高度偏移

- 三维模型展示背景调整为纯黑色
- 精细化巡检的点云支持按高度/回波数/反射率显示
- 地图页面增加快捷测量工具
- 支持单独设置二维和三维的兴趣区域
- 支持互相复制二维和三维的兴趣区域
- 支持在重建页面查看相机位姿

【问题修复】

- 部分修复高性能电脑进行重建任务时概率出现重建速度慢的问题
- 修复集群重建子节点数量较多时，无法搜索或应用子节点的问题
- 修复使用环绕场景进行三维重建，模型周围有异常噪点的问题
- 修复空三完成后修改参数再次重建空三失败的问题
- 修复二维重建成果投影高程单位为英制时（如 NAVD88 height(ftUS)）DSM 高程错误的问题
- 修复二维重建成果投影单位为英制时成果文件数据量变大的问题
- 修复二维重建偶现一直卡住的问题
- 修复禅思 L1 点云处理开启点云精度优化后，电力线容易分层的问题
- 修复导入 OEM6 格式的 GNSS 数据进行禅思 L1 点云处理失败的问题
- 修复禅思 L1 连接中国移动网络 RTK 时采集的点云数据处理失败的问题
- 修复激光雷达航迹文件（.txt）存放目录错误的问题

【注意事项】

- **V3.1.4 及之前版本的任务不支持在 V3.3.0 版本进行重建续建或增加其他成果格式**
  - **V3.1.4 及之前版本中断重建的任务，在 V3.3.0 版本继续重建时，将重新开始重建**
  - **V3.1.4 及之前版本已完成重建的任务，在 V3.3.0 版本增加其他成果格式，将重新开始重建**

- **V3.3.0 版本创建的重建任务，如返回 V3.1.4 及之前版本查看，任务成果不可见**
- **V3.1.4 及之前版本创建的任务，在 V3.3.0 版本修改名称后，再返回旧版本查看，任务成果不可见**
- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括 v02.04.01.08）
- 更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧版本使用将有以下风险：
  - V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。
  - 旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型–航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2022- 01- 26

版本号：3.1.4

更新详情

【优化】

（1） 优化激光雷达点云处理错误提示信息

【问题修复】

（2） 修复激光雷达点云处理时出现姿态解算异常的问题

【注意事项】

- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括 v02.04.01.08）
- **更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧版本使用将有以下风险：**
  - **V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。**
  - **旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。**
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）

- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2021-10-21

版本号：3.1.2

更新详情

【问题修复】

（3） 修复在精细化巡检和标注与测量打点显示异常的问题

（4） 修复专业离线版无法使用点云精度优化功能的问题

【注意事项】

- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括 v02.04.01.08）
- **更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧**

版本使用将有以下风险：

- **V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。**
- **旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。**

- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2021- 09-29

版本号：3.1.0

更新详情

【新增】

（5） 新增支持空三集群计算

（6） 新增通过框选照片点保留指定区域照片的功能

（7） 精细化巡检任务新增适配御 2 行业进阶版

（8） 新增支持禅思 L1 自标定功能

【优化】

（9） 优化 H20 系列负载相机或御 2 行业进阶版采集的可见光影像的重建效果

（10）优化无云台相机影像（与竖直方向夹角≤35 度）二维重建的效果

（11）天地图地图源坐标系修改为 CGCS2000

（12）二维正射影像瓦片坐标系修改为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系

（13）优化集群重建功能交互体验

（14）优化集群重建共享文件存储目录的设置方式

（15）重建任务支持取消排队或修改排队顺序

（16）支持在完成照片导入前点击开始重建

（17）许可证列表支持显示许可证序列号

（18）精细化巡检任务的航点拍摄距离上限修改为 100 米

（19）精细化巡检任务的航点动作增加录影功能

（20）优化激光雷达姿态后处理算法，提高点云成果精度

（21）增加输出.txt 格式的激光雷达航迹文件

（22）软件启动时的磁盘空间检测值修改为 200GB

（23）新增消息中心功能

（24）取消“高德地图”地图源

【问题修复】

（25）修复部分使用禅思 P1 影像重建时概率提示显存不足的问题

（26）修复激光雷达点云处理开启点云精度优化后，容易出现重建错误的问题

（27）修复缺少激光雷达点云数据文件时，未正确显示错误信息的问题

（28）修复激光雷达点云数据异常导致姿态初始化失败的问题

（29）修复第三方基站文件解析问题，增加第三方基站数据格式支持

（30）修复激光雷达点云处理完成后，点云成果坐标系变为任意坐标系的问题

（31）修复较大规模果树场景重建容易失败的问题

（32）修复偶现处方图边缘区域生成失败的问题

（33）修复偶现高性能电脑重建效率低的问题

（34）修复切换查看控制点或检查点时，左侧刺点窗口的影像没有刷新的问题

（35）修复像控点刺点窗口的影像没有随软件界面缩放而适配显示的问题

（36）修复导入任意坐标系的 POS 数据并进行像控点优化时，检查点结果异常的问题

（37）修复精细化巡检任务偶现导入 LAS 点云文件失败的问题

（38）修复较低飞行高度采集的影像的二维重建成果有黑洞的问题

（39）修复二维果树低清晰度重建偶现失败的问题

【注意事项】

- 禅思 L1 自标定功能需配合禅思 L1 v02.04.01.08 以上固件版本使用（不包括该固件版本）
- **更新至 V3.1.0 版本后，原有任务的照片点、航点、标注测量等数据将自动更新为 CGCS2000 坐标系，且新生成的二维正射影像瓦片坐标系为基于 CGCS2000 的 WEB 墨卡托投影坐标系，如返回旧版本使用将有以下风险：**

- **V3.1.0 新生成的二维地图瓦片、航点、照片点、标注测量数据在旧版本查看，将显示偏移。**
- **旧版本的航点、照片点、标注测量结果在 V3.1.0 版本打开后，由于数据被更新，再返回旧版本查看将显示偏移。**

- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）
- 御 2 行业进阶版（仅支持精细化巡检任务航线导入使用）

更新日期：2021- 09-17

版本号：3.0.4

更新详情

【优化】

- 提高点云精度优化开启后的激光雷达点云处理速度

【问题修复】

- 修复开启点云精度优化后，偶现部分激光雷达点云丢失的问题
- 修复激光雷达点云 LAS 成果的回波数与回波总数量的写入值有误的问题
- 修复实时三维模型高程测量错误的问题
- 修复二维低精度重建偶发失败的问题
- 修复三维重建偶现“未检测到显卡”的问题
- 修复较大规模果树场景重建容易失败的问题
- 修复果树模式航线高低起伏显示异常的问题
- 修复使用较高飞行高度数据进行果树场景重建偶发失败的问题
- 修复较大规模果树场景重建后修改识别结果导致带识别结果的点云无法显示的问题

【注意事项】

- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型–航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0

- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 精灵 Phantom 4 RTK 不带屏遥控器（仅支持精细化巡检任务航线导出使用）
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导出使用）

更新日期：2021- 07-01

版本号：3.0.2

更新详情

【问题修复】

- 优化激光雷达点云后处理姿态解算精度，修复部分点云后处理分层的问题

【注意事项】

- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0

- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导出使用）

更新日期：2021- 06-10

版本号：3.0.1

更新详情

【问题修复】

- 修复农田和多光谱场景航线规划绕障失败的问题

【注意事项】

- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导出使用）

更新日期：2021- 05- 25

版本号：3.0.0

更新详情

【新增】

- 新增支持集群计算模式
- 新增支持禅思 L1 激光雷达点云处理

【优化】

- 实时三维模型处理速度提升约 20%
- 三维重建处理速度提升约 20%
- 大规模数据重建体验优化
- 二维重建 DSM 和 DOM 优化（DSM 减少建筑边界的不规则外拓，整体更加平滑、不毛躁，DOM 优化建筑边界区域）
- 三维点云重建结果新增 PLY 格式和 PCD 格式
- 任务库支持查看当前重建任务列表
- 三维点云重建结果支持按高度显示
- 大幅提升 PSDK 102S 五镜头倾斜摄影相机或无云台相机影像的空三重建速度
- 优化禅思 P1 或其他高分辨率影像的重建效果
- 优化开启 RTK 的实时重建模型精度
- 修改农业应用航线高度设置上限为 30 米

【问题修复】

- 修复空三成果连续区域大于 1 个时，只输出单个区域的成果的问题
- 修复输出大地坐标系 LAS 格式点云成果时，经纬度顺序错误导致显示偏移的问题
- 修复二维重建成果在 CAD 或 CASS 软件缩放时底图偏移的问题
- 修复 Windows 系统缩放设置不在 100%时，像控点刺点精度有误的问题

【注意事项】

- T10 或 T30 农机用户使用农业应用功能需配合最新农机飞行器固件
- T16 或 T20 农机用户使用农业应用功能需配合指定农机飞行器固件（请联系大疆农业售后获取固件）
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型-航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导出使用）

更新日期：2021- 05- 19

版本号：2.3.3

更新详情

【新增】

- 新增实时三维模型重建功能（仅支持精灵 Phantom 4 RTK、Phantom 4 Pro V2.0、Phantom 4 Pro + V2.0）
- 新增空三成果保留不连续区域功能
- 支持日本 JGD2011 高程系统
- 新增“天地图”地图源选项

【优化】

- 支持重建完成后修改成果坐标系
- 新增支持调节三维点云点的大小显示

【问题修复】

- 修复像控点管理页面中空三优化没有使用影像位姿约束的问题

【注意事项】

- 农业应用功能需配合农机飞行器固件 02.03.0303 以上版本使用（02.03.0303 版本无法使用）
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型–航线规划】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0

- 精灵 Phantom 4 Advanced
- 精灵 Phantom 4 RTK 带屏遥控器
- 经纬 Matrice 300 RTK + H20 系列负载（仅支持精细化巡检任务航线导出使用）

更新日期：2021- 02- 04

版本号：2.3.2

更新详情

【问题修复】

- 修复部分 AMD 处理器许可证书绑定失效的问题

【注意事项】

- 农业应用功能需配合农机飞行器固件 02.03.0303 以上版本使用（02.03.0303 版本无法使用）
- 为了提供更好的产品使用体验，大疆智图的后台服务器将于 2020 年 12 月 31 日升级，届时 V2.3.0 以前的大疆智图软件版本将无法正常连接服务器，所有付费功能也将无法正常使用。为避免影响您的作业，请及时将软件升级至最新版本
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0

- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020-12-11

版本号：2.3.1

更新详情

【新增】

- 新增离线登陆功能
- 新增辐射校正功能（仅针对 P4M）
- 新增中国大陆地区 UTMISS 系统接入
- 新增禅思 P1 影像重建完成后生成相机标定文件功能

【优化】

- 支持重建完成后新增格式续建
- 支持使用平衡法生成处方图
- 航线任务与重建任务拆分
- 精细化巡检模型库增加搜索功能
- 航点任务、精细化巡检任务支持云台俯仰角设置至 30 度
- 农田场景下农田、其他类语义合并
- 果树模式下，航线宽度范围修改为 1.5 米至 10 米
- 农业应用，航线生成时障碍物安全距离修改为 3.5m，绕障开关默认设置为开启
- 农田模式，支持“凹”字形地块的航线生成
- 农业应用识别结果编辑界面支持显示农田边界

【问题修复】

- 修复本地时间与服务器不同步导致许可证书无法获取的问题

【注意事项】

- **农业应用功能需配合农机飞行器固件 02.03.0303 以上版本使用（02.03.0303 版本无法使用）**
- **为了提供更好的产品使用体验，大疆智图的后台服务器将于 2020 年 12 月 31 日升级，届时 V2.3.0 以前的大疆智图软件版本将无法正常连接服务器，所有付费功能也将无法正常使用。为避免影响您的作业，请及时将软件升级至最新版本**
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020-11-26

版本号：2.3.0

更新详情

【新增】

- 支持精细化巡检航线规划
- 支持兴趣区域重建
- 支持多显卡重建
- 支持 I3S 格式模型重建
- 支持导出航点飞行任务或精细化巡检任务的 KML 文件至 DJI Pilot
- 支持俄语、韩语、西班牙语、法语、德语
- 支持显示路网图

【优化】

- 支持计算选中的农业地块总亩用量
- 支持设置处方图栅格大小
- 取消果树模式半自动或手动航线规划的航线长度限制
- 二维多光谱重建支持仅导入满足某个植被指数所需的波段影像与 RGB 影像

【问题修复】

- 修复大内存配小显存的电脑偶现因显存不足崩溃的问题
- 修复高度超过 500 米后地面不能重建的问题
- 修复输出坐标系设置没有自动同步 POS 坐标系设置的问题
- 修复重建中途无法修改输出坐标系的高程设置的问题
- 修复软件安装路径名含中文且输出坐标系高程设置为 EGM96 时，开始重建提示“输出坐标系选择错误”的问题
- 修复二维重建输出坐标为任意坐标系时测量功能结果错误的问题
- 修复石油管道、道路、河流等带状场景重建恢复不完整的问题（非精灵 Phantom 4 RTK 采集的数据）

【注意事项】

- **为了提供更好的产品使用体验，大疆智图的后台服务器将于 2020 年 12 月 31 日升级，届时 V2.3.0 以前的大疆智图软件版本将无法正常连接服务器，所有付费功能也将无法正常使用。为避免影响您的作业，请及时将软件升级至最新版本**
- 永久版套餐收取升级维护费：购买大疆智图任意永久版套餐，自激活许可证之日起，第一年内可免费升级至一年期间发布的任意软件版本，第二年起版本迭代更新需付费，以年为单位缴费
- 精细化巡检功能需配合 DJI Pilot V1.9.0R 及以上版本使用

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020- 08- 28

版本号：2.2.1

更新详情

【新增】

- 新增平方公里面积测量单位

【优化】

- 取消农业航线任务航点数量限制
- 取消强制设置农机起飞标定点

- 取消标定点数量限制
- 农业应用识别结果修改界面增加结果显示开关

【问题修复】

- 修复基础版许可证用户进入农业应用时界面变绿的问题
- 修复了 PNTS 点云加载参数计算错误导致渲染卡顿的问题
- 修复在果树模式连续喷洒类型下，航线规划类型选择自动等距或手动后，进入识别结果修正并开启显示相机位置时，移动鼠标出现被遮挡的问题

【注意事项】

- 农业应用功能需配合农机飞行器固件 02.03.02xx 及以上版本使用

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020- 05- 27

版本号：2.2.0

更新详情

【新增】

- 支持 POS 数据导入（+高度偏移设置）

- 支持输出空三重建结果（Terra 格式和 XML 格式）
- 支持大规模数据重建（每增加 1G 内存可增加 300-400 张影像）
- 支持电力线场景三维重建
- 支持五镜头倾斜摄影相机影像的模型重建
- 支持超图 S3MB 格式点云重建
- 二维农田场景重建新增生成语义图及航线自动生成功能
- 二维多光谱重建新增生成语义图、处方图及变量喷洒航线自动生成功能
- 支持果树模式 3.0，新增手动规划、半自动规划及航线平滑度功能
- 支持海外上传农业地块至农服平台

【优化】

- 部分功能支持快捷键操作
- 优化农业应用地块规划的交互方式
- 优化定点喷洒模式下识别结果编辑的显示方式

【问题修复】

- 修复导出的标注与测量结果数值为零的问题

【注意事项】

- 二维多光谱重建需导入六个波段影像才能进行重建

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0

- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020- 04- 09

版本号：2.1.4

更新详情

【新增】

- 新增支持日语

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020- 03- 30

版本号：2.1.3

更新详情

【问题修复】

- 修复坐标系设置的搜索功能无法使用的问题
- 修复在中国大陆地区以外规划的农田地块导出后存在位置偏差的问题

- 修复 OSGB 格式模型导入清华山维 EPS 软件可能无法正常使用的问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2020-01-02

版本号：2.1.2

更新详情

【新增】

- 三维重建新增支持 S3MB 模型格式
- 支持在果树模式识别结果修改页面查看拍照点原图

【优化】

- 新增航线参数输入框
- 支持执行实时三维任务时在地图页面切换查看二维或三维底图
- 支持将航点动作添加至一个航点飞行任务的所有航点（开始录影和结束录影动作除外）
- 支持通过导入文件夹添加照片
- 三维模型新增拟合面积测量
- 支持撤回果树模式识别结果修改内容

- 优化果树模式识别结果修改的交互方式
- 支持导入或导出多个任务

【问题修复】

- 修复使用单个控制点可能会导致空三优化失败的问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2019-11-28

版本号：2.1.1

更新详情

【亮点】

- 新增支持二维多光谱重建功能

【优化】

- 果树模式的电线杆识别结果颜色修改为红色
- 图灵架构的显卡支持果树场景的二维重建

【问题修复】

- 修复若干问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

【注意事项】

- 二维多光谱重建功能仅支持 精灵 4 多光谱版 拍摄的多光谱图像
- 仅 V2.1.1 及以后的版本果树场景重建结果中电线杆识别颜色为红色

更新日期：2019-09-24

版本号：2.1.0

更新详情

【亮点】

- 新增带状航线任务
- 新增实时三维重建

【新增】

- 新增像控点管理
- 新增输出坐标系选项
- 新增三维点云输出及查看
- 新增三维重建环绕场景

- 三维重建支持 OSGB、PLY、OBJ 格式输出

【优化】

- 二维重建速度提升 1 倍
- 支持任务库显示当前重建任务的进度
- 支持开启多个重建任务依次进行重建
- 支持任务库列表搜索
- 快门优先新增“低光照”曝光场景

【问题修复】

- 修复果树模式规划的任务上传至农业管理服务平台后，在农机 App 上面积显示为 0 的问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

【注意事项】

- 实时三维重建功能仅支持 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）、精灵 Phantom 4 Pro V2.0 和 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0 机型

更新日期：2019- 09- 16

版本号：2.0.4

更新详情

【问题修复】

- 修复果树模式部分场景的喷洒开关位置显示错误问题
- 修复果树模式部分场景的航线与农机 APP 中显示不一致问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2019-07-24

版本号：2.0.3

更新详情

【亮点】

- 农业应用果树场景新增自动识别树冠中心以执行定点喷洒任务
- 农业应用果树场景支持修改自动识别结果

【新增】

- 快门优先增加曝光补偿参数
- 任务导出可选择导出内容
- 倾斜摄影任务支持选择执行任意航线组

【优化】

- 许可证 7 天到期提醒
- 任务库交互优化
- 航点飞行任务支持快捷键 Ctrl 键+左键或右键切换航点
- 所有航线任务飞行速度最小值调整为 0.2m/s

【问题修复】

- 修复建图航拍任务断点续飞后数据采集重叠率可能不一致问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2019- 07- 02

版本号：2.0.2

更新详情

【问题修复】

- 修复飞行记录文件异常问题
- 修复迪拜地区航线任务保存异常问题
- 修复伦敦限飞区显示异常问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2019-05-24

版本号：2.0.1

更新详情

【新增】

- 农业应用果树任务支持上传至大疆农服平台（仅限中国大陆地区使用）

【问题修复】

- 修复账户权限问题
- 修复谷歌地图搜索异常问题
- 修复在南半球及西半球果树场景重建异常问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0

- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

更新日期：2019- 05- 06

版本号：2.0.0

更新详情

【亮点】

- 新增倾斜摄影航线任务，可对任务区域进行全方位数据采集
- 新增三维模型重建，可生成 OSGB、B3DM、PLY 格式模型
- 新增自适应分块三维重建算法以解决内存不足的瓶颈
- 新增标注与测量功能，可进行坐标、距离、面积和体积的测量，并保存测量结果
- 新增展示相机位置，可查看模型所有拍照点及模型点击处在原图对应的位置
- 新增二维地图重建成果数字表面模型
- 新增重建质量报告（详情可参考《质量报告说明文档》）
- 新增三维航线规划，可基于三维模型规划三维航点飞行任务
- 新增支持航点飞行任务绑定重建结果
- 新增支持航点飞行任务航点间定时拍照与调整航点飞行器偏航角
- 新增支持查看或管理限飞解禁证书
- 新增农业应用果树识别自动生成航线功能

【优化】

- 二维地图重建成果基于 UTM 投影
- 二维地图重建处理内存优化，有限的内存可以处理更多数量的影像

- 优化二维地图重建正射影像清晰度，最大程度保留原始影像的纹理细节
- 支持通过建图航拍任务或倾斜摄影任务编辑页面直接进入重建页面
- 优化重建任务添加照片的方式，提升照片添加速度
- 可选择显示或隐藏照片在二维地图对应的拍照点
- 支持在重建页面通过快捷键 Ctrl+Alt+F 打开任务文件夹
- 相对高度支持设置负值，对高于起飞点的测区更有效地进行数据采集
- 优化航线任务执行时 FPV 图传界面卡顿现象

【问题修复】

- 修复若干问题

【支持机型】

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro
- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0
- 精灵 Phantom 4 Pro + V2.0
- 精灵 Phantom 4 Advanced

【注意事项】

- 如需将 V1.3.0 版本中带有建图结果的任务通过任务导出的形式分享给其他用户，请先用 V2.0.0 版本打开该任务进行查看后，再将任务导出。

更新日期：2019- 03- 28

版本号：1.3.0

更新详情

【亮点】

- 新增城市建图场景，多建筑区域建图效果更优
- 新增支持 KML 文件导入
- 新增谷歌（中国）地图源
- 新增相对高度设置，支持从高处起飞

【优化】

- 支持更改缓存目录
- 磁盘容量不足时提醒
- 任务航线总长度修改为 40 km
- 增加实时建图图片回传数量显示
- 有相应权限时，实时建图功能默认开启

【问题修复】

- 修复断点记录错误
- 修复 Home 点记录错误
- 修复输入航点经纬度，经纬度数值发生跳变问题

【支持机型】

新增

- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0

已支持

- 精灵 Phantom 4
- 精灵 Phantom 4 Pro

- 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）
- 精灵 Phantom 4 Advanced

【注意事项】

- 精灵 Phantom 4 Pro V2.0 不带屏遥控器需与电脑连接后，再开启遥控器，PC 地面站才可识别设备
- 精灵 Phantom 4、精灵 Phantom 4 Advanced 和 精灵 Phantom 4 Pro 飞行器的任务航线总长度为 15 km

更新日期：2018-10-08

版本号：1.2.0

更新详情

【新增】

- 支持 精灵 Phantom 4 RTK（带屏遥控器）

【优化】

- 实现实时建图断点续飞
- 支持地图源的选择，可自行切换高德或谷歌地图
- 建图航拍任务设置显示 GSD
- 实时建图任务结束显示图片回传状态
- 航点飞行任务飞行高度限制修改为-120m~500m
- 修复已知问题，优化体验

更新日期：2018-07-17

版本号：1.1.2

更新详情

【优化】

- 修复地图及任务库无法加载的问题

更新日期：2018-07-04

版本号：1.1.1

更新详情

【优化】

- 修复已知 Bug

更新日期：2018-03-19

https://www.dji.com/dji-terra